

Trasporto di calore

Fin dall'inizio abbiamo notato che, per la descrizione della dinamica di un fluido, è richiesto un numero di 5 eq. scalari per poter descrivere lo stato (J, p, ρ) del sistema, e nell'ambito dei fluidi perfetti si potevano sfruttare l'eq. di Galileo, l'eq. di conservazione e quella adiabatica.

Per un fluido reale non solo l'eq. di Galileo è sostituita da quella di Navier-Stokes, ma la dissipazione introdotta dalla viscosità (e.g., l'irreversibilità) imponeva di rivedere la conservazione dell'entropia (eq. adiabatica), che non vale più, avendo di considerare gli scambi termici.

Equazione del calore nella forma dell'energia

Calcoliamo la potenza erogata dalle forze di superficie a un elemento di continuo (trattazione valida per un qualunque continuo, finché non si esplicitano le relazioni constitutive e la legge di Fourier).

Per convenzione sono positivo il lavoro assorbito, mentre positivo il calore ceduto (al contrario della classica convenzione della termodinamica).

Prelimina regione R di continuo con frontiera S_R , il resto del continuo eroga una forza esterna all'elemento di superficie escluso dallo spazio delle coordinate \bar{x} e normale uscente $\hat{n}(\bar{x})$; in componenti, la forza è

$$d\bar{F}_i(\bar{x}) = \sigma_{ij}(\bar{x}) n_j(\bar{x}) d\bar{a} \quad \text{ed essa fornisce una potenza}$$

$$dP(\bar{x}) = d\bar{F}_i(\bar{x}) v_i(\bar{x}) = \sigma_{ij}(\bar{x}) v_i(\bar{x}) n_j(\bar{x}) d\bar{a} \quad \text{che integrata sull'intera } S_R \text{ dà}$$

$$P = \int_{S_R} \sigma_{ij}(\bar{x}) v_i(\bar{x}) n_j(\bar{x}) d\bar{a} = \int_R \sigma_{ij}(\bar{x}) v_i(\bar{x}) d^3x \quad *$$

altezza della divergenza

Per un volume volgendo, al limite di approssimazione l'integrale e si ha la potenza per unità di:

$$\ell' = \frac{P}{V} = \frac{1}{V} \int_R \sigma_{ij}(\bar{x}) v_i d^3x$$

* = nota che vale la pena ribadire: l'elemento di fluido è un sistema non unito matematico. Quindi:

$$D = \sum_r \bar{F}_r^{\text{ext}} \cdot \bar{v}_r = \sum_r \bar{F}_r^{\text{ext}} (\bar{r}_r - \bar{v}_{CM}) + \sum_r \bar{F}_r^{\text{ext}} \cdot \bar{v}_{CM} = \sum_r \bar{F}_r^{\text{ext}} \cdot (\bar{r}_r - \bar{v}_{CM}) + \bar{R} \cdot \bar{v}_{CM}$$

Somma sugli r-esterni costituenti
del sistema, le forze esterne

\bar{F}_r^{ext} che agiscono su di essi

$\Rightarrow P$ non è solo $\bar{R} \cdot \bar{v}_{CM}$ con \bar{R} risultante delle forze ext

Cose applicate nel CM; c'è altrettanto ambiguità (primo addendo) per evitare questa ambiguità facciamo il calcolo come espresso sopra

D'altra parte dove finisce la potenza trasferita all'elemento di continuo? Viene immagazzinata in energia meccanica ed energia interna. La variazione d'energia meccanica per unità è

$$\frac{DE_{mecc}}{Dt} = \frac{D}{Dt} \left(\frac{1}{2} v^2 + u \right) = \bar{J} \cdot \frac{D\bar{U}}{Dt} + \frac{Du}{Dt} = v_i \frac{1}{\rho} \partial_j \sigma_{ij} - \bar{\sigma}_{ij} u + v_i \partial_i u = v_i \frac{1}{\rho} \partial_j \sigma_{ij} =$$

$$\frac{Du}{Dt} = \frac{1}{\rho} \partial_j \sigma_{ij} - \bar{\sigma}_{ij} u \quad \frac{D\bar{U}}{Dt} = \bar{\sigma}_{ij} u + v_i \partial_i u$$

$$= \frac{1}{\rho} \partial_j (v_i \sigma_{ij}) - \frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \partial_j v_i$$

Se appunto $\dot{E} = \frac{D}{Dt} (E_{mecc} + \epsilon) = \frac{1}{\rho} \partial_j (\sigma_{ij} v_i)$

$$\Rightarrow \frac{DE}{Dt} = \dot{E} - \frac{DE_{mecc}}{Dt} = \frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \partial_j v_i; \text{ termine di contributo all'energia interna è}$$

Per fluidi newtoniani (qui si inizia a specificare, attenzione)

$$\frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \partial_j v_i = \frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \bar{u}_{ij} = \frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \bar{u}_{ij}^S + \frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \bar{u}_{ij}^I =$$

oppure $\dot{\epsilon}_{ij}^S, \dot{\epsilon}_{ij}^I$

$$= \frac{\eta}{\rho} \sum_{ij} \underbrace{(\partial_j v_i + \partial_i v_j - \frac{2}{3} \operatorname{div} \bar{v} \delta_{ij})^2}_{\frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \bar{u}_{ij}^S} - \underbrace{\frac{2}{3} (\operatorname{div} \bar{v})^2}_{\frac{1}{\rho} \operatorname{div} \bar{v}} - \underbrace{\frac{1}{\rho} \rho \operatorname{div} \bar{v}}_{\frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \bar{u}_{ij}^I}$$

Se ora postiamo a una situazione di NON EQUILIBRIO, ovvero permettiamo lo scambio di calore, intendiamo quello che è il I principio della termodinamica come

$$\frac{D}{Dt} \left(\frac{1}{2} v^2 + u + \epsilon \right) = \dot{E} - \dot{q} \quad \text{con } \dot{q} \text{ calore per unità ceduto dall'elemento per unità di tempo}$$

der. sostanziale dell'energia = potenza ricevuta - calore ceduto
(meccanica + int. era)

E' primario lo scambio di calore con un vettore \vec{q} FLUSSO DI CALORE /

$$\dot{q} = \frac{t}{\rho} \operatorname{div} \vec{q} \quad \text{(eq. di continuità per il calore)}$$

$$\Rightarrow \text{da } \frac{D}{Dt} \left(\frac{1}{2} v^2 + u + \epsilon \right) = \dot{E} - \dot{q} = \frac{1}{\rho} \partial_j (\sigma_{ij} v_i) - \dot{q}$$

e come prima $\frac{D}{Dt} \left(\frac{1}{2} v^2 + u \right) = \frac{1}{\rho} v_i \partial_j \sigma_{ij} \Rightarrow$

$$\frac{D\epsilon}{Dt} = \frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \dot{q} \quad \text{ovvero} \quad \boxed{\frac{D\epsilon}{Dt} = \frac{1}{\rho} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{1}{\rho} \operatorname{div} \vec{q}}$$

eq. del calore nella forma dell'energia per unità di volume

Ricordando l'espressione $\frac{\partial}{\partial t} (\rho \epsilon) + \operatorname{div}(\rho \epsilon \vec{v}) = \rho \frac{D\epsilon}{Dt}$ con ϵ grandeza per unità

i si possono poi ricavare le derivate parziali temporali delle energie per unità di volume e i relativi flussi convettivi:

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho \epsilon) = -\operatorname{div}(\rho \epsilon \vec{v}) + \rho \frac{D\epsilon}{Dt} \Rightarrow \boxed{\frac{\partial}{\partial t} (\rho \epsilon) = -\operatorname{div}(\rho \epsilon \vec{v}) + \sigma_{ij} \partial_j v_i - \operatorname{div} \vec{q}}$$

eq. del calore nella forma dell'energia per unità di volume

e per l'energia totale

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} [\rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon)] &= -\operatorname{div}[\rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon) \vec{v}] + \rho \frac{D}{Dt} (\epsilon_{mecc} + \epsilon) = \\ &= -\operatorname{div}[\rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon) \vec{v}] + \partial_j (\sigma_{ij} v_i) - \operatorname{div} \vec{q} = \quad \text{con } \sigma_{ij} = \rho \sigma_{ij} + \sigma_{ij}^* \\ &\approx -\operatorname{div}[\rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon) \vec{v}] - \partial_j (\rho \sigma_{ij} v_i) + \partial_j (\sigma_{ij}^* v_i) - \operatorname{div} \vec{q} = \\ &\approx -\operatorname{div}[\rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon + \frac{1}{\rho} w) \vec{v}] + \partial_j (\sigma_{ij}^* v_i) - \operatorname{div} \vec{q} \\ &\quad \xrightarrow{\text{W entalpia}} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} [\rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon)] = \underbrace{\partial_j (\sigma_{ij} v_i)}_{\substack{\text{variazione di} \\ \text{en. totale per} \\ \text{volume unitario}}} - \underbrace{\operatorname{div} \vec{q}}_{\substack{\text{lavoro delle forze di} \\ \text{superficie visce} \\ \text{(la potenza inizialmente} \\ \text{globale)}}} - \underbrace{\operatorname{div}[\rho (E_{tot} + w) \vec{v}]}_{\substack{\text{flusso di} \\ \text{calore} \\ \text{flusso convettivo di} \\ \text{energia totale}}}$$

Variazione di
en. totale per
volume unitario

lavoro delle forze di
superficie visce
(la potenza inizialmente
globale)

flusso di
calore

flusso convettivo di
energia totale

L'interpretazione è ancora più evidente integrando su un'area R_1 fissa:

$$\int \frac{\partial}{\partial t} [\rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon)] d^3x = \frac{d}{dt} \int \rho (\epsilon_{mecc} + \epsilon) d^3x = \frac{d}{dt} E_{tot}(R_1, t) =$$

$$= - \int \operatorname{div} \vec{q} d^3x - \int \operatorname{div}[\rho (E_{tot} + w) \vec{v}] d^3x + \int \partial_j (\sigma_{ij} v_i) d^3x = \quad \text{col teorema della divergenza} \\ \text{applicato a tutti gli addendi}$$

$$= \int_{S_R} \vec{q} \cdot \vec{n} d\Omega - \int_{S_R} p(E_{\text{mech}} + w) \vec{v} \cdot \vec{n} d\Omega + \int_{S_R} G_i v_i n_j d\Omega$$

Si noti che se R coincide col dominio $\Rightarrow \int_{S_R} \vec{q} \cdot \vec{n} d\Omega = 0$, per un sistema isolato in cui non c'è scambio con l'esterno $\vec{q} = 0 \Rightarrow \frac{dE_{\text{tot}}}{dt} = 0$, l'energia totale è costante.

Infatti è sufficiente che non ci siano scambi con l'esterno per avere la conservazione dell'energia.

T

$$\rightarrow P_{\text{tot}} = (\bar{v}_x B_x + \bar{v}_y B_y) v_{\text{tot}} - \bar{v}_x \frac{d}{dt}(B_x v_{\text{tot}}) - \bar{v}_y \frac{d}{dt}(B_y v_{\text{tot}})$$

$$= P_{\text{tot}} = (\bar{v}_x B_x + \bar{v}_y B_y) v_{\text{tot}} - \bar{v}_x (B_x v_{\text{tot}}) - \bar{v}_y (B_y v_{\text{tot}})$$

metti operai qq

$$= (3 + 3v^2) \left[\bar{v}_x + \bar{v}_y (3 + 3v^2) \right] v_{\text{tot}} - (3 + 3v^2) \bar{v}_x v_{\text{tot}}$$

$$= P_{\text{tot}} = \bar{v}_x v_{\text{tot}} + \bar{v}_y v_{\text{tot}} (3 + 3v^2) + (3 + 3v^2) \bar{v}_x v_{\text{tot}} =$$

$$= P_{\text{tot}} = \bar{v}_x v_{\text{tot}} + (3 + 3v^2) \bar{v}_x v_{\text{tot}} + (3 + 3v^2) \bar{v}_y v_{\text{tot}} =$$

$$= P_{\text{tot}} = \bar{v}_x v_{\text{tot}} + \bar{v}_y v_{\text{tot}} (3 + 3v^2) + (3 + 3v^2) \bar{v}_x v_{\text{tot}} =$$

metti operai qq

$$= \underbrace{(\bar{v}_x v_{\text{tot}} + 3 \bar{v}_x v_{\text{tot}})}_{\text{metti operai qq}} + \underbrace{3 \bar{v}_y v_{\text{tot}}}_{\text{metti operai qq}} + \underbrace{(3 + 3v^2) \bar{v}_x v_{\text{tot}}}_{\text{metti operai qq}} =$$

metti operai qq

metti operai qq</

Equazione del calore nella forma dell'entropia

Per un elemento di controllo (che per definizione non scambia nulla con l'esterno) vale

$$dE = Tds - pdv = Tds - pd\left(\frac{1}{p}\right) = Tds + \frac{p}{p^2} df$$

che per la relazione fra i differenziali si può trasferire alle derivate sostanziali:

$$\frac{DE}{DT} = T \frac{Ds}{Dt} - p \frac{Dv}{Dt} = T \frac{Ds}{Dt} + \frac{p \operatorname{div} \bar{J}}{p} \quad \left(\frac{1}{p} \frac{Dv}{Dt} = \operatorname{div} \bar{J} \right)$$

Sostituendovi l'espressione già nota $\frac{Ds}{Dt} = \frac{1}{p} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{1}{p} \operatorname{div} \bar{q}$, si ha

$$\begin{aligned} T \frac{Ds}{Dt} &= \frac{1}{p} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{1}{p} \operatorname{div} \bar{q} + \frac{p \operatorname{div} \bar{J}}{p} \\ &= \frac{1}{p} \underbrace{(-p \delta_{ij} + \sigma_{ij}) \partial_j v_i}_{\downarrow} - \frac{1}{p} \operatorname{div} \bar{q} + \frac{p}{p} \operatorname{div} \bar{J} = \frac{1}{p} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{1}{p} \operatorname{div} \bar{q} \\ &\quad - \frac{p \delta_{ij}}{p} \partial_j v_i = -\frac{p}{p} \partial_i v_i = -\frac{p}{p} \operatorname{div} \bar{v} \\ \Rightarrow \frac{Ds}{Dt} &= \frac{1}{pT} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{1}{pT} \operatorname{div} \bar{q} \end{aligned}$$

Eq. del calore nella forma dell'entropia per uTM

$$\text{Poiché } \operatorname{div} \left(\bar{q} \frac{1}{T} \right) = \frac{1}{T} \operatorname{div} \bar{q} + \bar{q} \cdot \operatorname{grad} \left(\frac{1}{T} \right) = \frac{1}{T} \operatorname{div} \bar{q} - \bar{q} \frac{\operatorname{grad} T}{T^2}$$

$$\frac{Ds}{Dt} = -\frac{1}{p} \operatorname{div} \left(\bar{q} \frac{1}{T} \right) + \frac{1}{pT} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{1}{p} \frac{\bar{q} \cdot \operatorname{grad} T}{T^2}$$

è il termine dQ/T che dà la variazione di entropia nel caso reversibile

$\underbrace{\operatorname{energia meccanica}}_{\text{pari a favore}} \underbrace{\text{di energia interna}}_{\text{della struttura}} \underbrace{\text{della termodinamica}}_{\text{della forza d'attrito}}$

termine di contributo all'entropia che viene direttamente dal fatto di avere conduzione di calore data da gradienti T

Allora qui possiamo portare alla forma per unità di volume:

$$\frac{Q}{dt} = -\operatorname{div} (ps\bar{v}) + p \frac{Ds}{Dt} = -\operatorname{div} (ps\bar{v}) + \frac{1}{T} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{1}{T} \operatorname{div} \bar{q} = \text{con } \frac{1}{T} \operatorname{div} \bar{q} = \operatorname{div} \left(\bar{q} \frac{1}{T} \right) + \bar{q} \frac{\operatorname{grad} T}{T^2}$$

$$= -\operatorname{div} (ps\bar{v} + \bar{q} \frac{1}{T}) + \frac{1}{T} \sigma_{ij} \partial_j v_i - \frac{\bar{q} \cdot \operatorname{grad} T}{T^2}$$

che integrata sul volume di una regione fissa R e usando il teorema della divergenza esprime

l'integrale di Clausius

$$\frac{dS}{dT} = \int_R \rho S T d^3x = - \int_R \rho S T \cdot \vec{n} da - \underbrace{\int_R \frac{1}{T} \vec{q} \cdot \vec{n} da}_{\text{flusso convettivo di entropia (nullo se } R = \text{ dominio)}} + \underbrace{\int_R \frac{1}{T} \sigma_{ij} \partial_j v_i d^3x}_{\text{scambio di calore con l'esterno (nullo per } R = \text{ dominio oletabatamente isolato)}} - \int_R \frac{1}{T^2} (\vec{q} \cdot \text{grad } T) d^3x$$

↓

flusso convettivo di entropia (nullo se $R = \text{dominio}$)
scambio di calore con l'esterno (nullo per $R = \text{dominio oletabatamente isolato}$)
termini di PRODUZIONE DI ENTROPIA che si aggiungono alla classica diseguaglianza di Clausius

perciò anche nel caso di fluido isolato e prendendo $R = \text{dominio}$ l'entropia non si conserva perché ci sono i termini di produzione. Affinché la variazione sia positiva (per il II principio della Termodinamica l'entropia di un sistema isolato non può diminuire) si hanno dei vincoli sugli integrali di produzione:

1) $\sigma_{ij} \partial_j v_i \geq \phi$; dalla decomposizione di σ_{ij} è $\partial_j v_i = \frac{1}{2} \tilde{\Pi}_{ij}$

$$\begin{aligned} \sigma_{ij} \partial_j v_i &= \sigma_{ij} \frac{1}{2} \tilde{\Pi}_{ij} = \sigma_{ij}^1 \frac{1}{2} \tilde{\Pi}_{ij}^1 + \sigma_{ij}^2 \frac{1}{2} \tilde{\Pi}_{ij}^2 = && (\text{abbendo considerato } \sigma_{ij}^{1,2} = \phi \\ &= \frac{1}{2} (\partial_j v_i + \partial_i v_j - \frac{2}{3} \text{div}(v) \delta_{ij})^2 + \frac{1}{3} (\text{div } v)^2 \geq \phi \end{aligned}$$

e le componenti $\sigma_{ij}^1, \sigma_{ij}^2$ devono essere $\geq \phi$ separatamente \Rightarrow devono essere $\gamma, \zeta \geq \phi$: coefficienti di viscosità necessariamente positivi per fluido newtoniano

2) $\vec{q} \cdot \text{grad } T \leq \phi$

Per assioma termodinamico, in processi di non equilibrio i flussi delle grandezze estensive dipendono dai gradienti delle grandezze intensive attraverso determinate leggi fenomenologiche.

Ragionando per il flusso \vec{q} della quantità estensiva calore, ipotizziamo la dipendenza dai gradienti di due grandezze termodinamiche quali p e T : $\vec{q} = \vec{q}(\text{grad } p, \text{grad } T)$. Più in dettaglio, scriviamo una somma di termini multilinearari nei gradienti di p e T fino a un ordine N (scriviamo cioè una legge fenomenologica), su cui poi imponiamo dei vincoli perché $\vec{q} \cdot \text{grad } T$ rispetti il II principio della Termodinamica.

Dunque, in componenti,

$$q_{ij} = \left(A_{ij}^{(0,0)} + A_{ij}^{(1,0)} \partial_j T + A_{ij}^{(0,1)} \partial_j p + \right. \\ \left. + A_{ijn}^{(2,0)} \partial_j T \partial_n T + A_{ijn}^{(1,1)} \partial_j T \partial_n p + A_{ijn}^{(0,2)} \partial_j p \partial_n p + \right. \\ \left. + A_{ijne}^{(3,0)} \partial_j T \partial_n T \partial_e T + A_{ijne}^{(2,1)} \partial_j T \partial_n T \partial_e p + A_{ijne}^{(1,2)} \partial_j T \partial_n p \partial_e p + A_{ijne}^{(0,3)} \partial_j p \partial_n p \partial_e p + \dots \right)$$

con coefficienti $A_{ij...j...n...e...p}$ tensioni di grado m+1 con $m \in \mathbb{N}$

coefficienti della forma multilineare di grado r in gradi T, e di grado (m-r) in gradi p.

Lo sviluppo si arresta stabilendo la piccolezza dei gradienti e dunque ignorando ciò che viene oltre un certo ordine N a cui le composizioni di gradienti sono reputate ormai trascurabili.

~ Costruita la legge fenomenologica, per rispettare il vincolo di positività di entropia scrittura

$$\int_R -\frac{1}{T^2} (\bar{q} \cdot \text{grad } T) d^3x \geq 0 \quad \text{ovvero } \bar{q} \cdot \text{grad } T \text{ definita negativa},$$

\Rightarrow ciò deve valere separatamente per tutti i termini dello sviluppo. A tal fine nello sviluppo

$$A_{ij}^{(0,0)} = \phi \quad (\text{altrimenti } \bar{q} \cdot \text{grad } T \text{ che non è necessariamente positivo})$$

e possono sopravvivere solo gli altri termini con potenze dispari dei gradi T e potenze pari dei gradi p

\Rightarrow resta una forma del tipo

$$q_i = - (A_{ij}^{(1,0)} \partial_j T + A_{ijn}^{(1,1)} \partial_j T \partial_n T \partial_e T + A_{ijne}^{(1,2)} \partial_j T \partial_n p \partial_e p + \dots)$$

Se prendiamo il solo termine di 1 grado, e chiamiamo $A_{ij}^{(1,0)} = K_{ij} > \phi$, otteniamo

$$q_i = -K_{ij} \partial_j T, \text{ se } K \rightarrow K \text{ scalare (caso isotropo)} \\ \boxed{\bar{q} = -K \text{ grad } T} \text{ LEGGE DI FOURIER (K cost. di condutibilità termica)}$$

Nota importante: usando la legge di Fourier, il termine di produzione di entropia è

$$-\frac{1}{T^2} \bar{q} \cdot \text{grad } T = -\frac{1}{T^2} K |\text{grad } T|^2 \propto (\Delta T)^2, \text{ cioè è proporzionale al quadrato}$$

delle differenze relative di temperatura assoluta.

* = del resto in assenza di gradienti si suppone ragionevolmente che non debba esserci flusso di calore

Perciò è vero che vediamo come la conduzione gli calore sia fonte di irreversibilità, ma dobbiamo anche ottenere che questa irreversibilità appare come effetto al secondo ordine nelle differenze di temperature;

⇒ fermandosi al I ordine, lo scambio di calore è reversibile (veduti il classico scambio di calore reversibile coi termostati, come descritto generalmente in termodinamica).

④ Altra nota rilevante, in conclusione le proprietà del fluido visco e conduttore termico, in termini di quella che è la produzione di entropia avranno della sua irreversibilità dinamica, solo racchiusa nei parametri γ, ζ, K .

Equazione del calore per un fluido incomprensibile

Nello studio della dinamica dei fluidi abbiamo visto che per velocità v_{xx} (velocità del suono), le variazioni di p e, a causa, di altre grandezze termodinamiche come T sono trascurabili. Tuttavia in presenza di un riscaldamento \Rightarrow di un grad T , p varia con T e non è un problema di incomprensibilità, ovvero si deve fare attenzione alle variazioni di p . Per avere fluido incomprensibile si richiedono piccole variazioni di p a) sollecitazioni meccaniche, b) sotto sollecitazioni termiche (variazioni per dilatazione termica).

Volutamente l'incomprensibilità meccanica è cosa implicita. Eppure il differenziale di S

$$dS(p, T) = \frac{\partial S}{\partial T} dT + \frac{\partial S}{\partial p} dp = \frac{C_p}{T} dT - \frac{\beta}{p} dp \quad \text{e vediamo cosa comporta il fatto che}$$

richiedere che il secondo termine sia trascurabile (piccole variazioni, $\approx p = \text{costante}$).

Per confronto tra i due termini, se $|\Delta p| \ll p C_p / \beta T$

$$\Rightarrow dS \approx \frac{\partial S}{\partial T} dT = \frac{C_p}{T} dT \quad \text{ovvero} \quad \frac{\partial S}{\partial T} = \frac{C_p}{T} \frac{dT}{dt}$$

Per l'incomprensibilità meccanica, scrivendo

$$\frac{1}{p} dp = \frac{1}{P} \frac{\partial p(p, s)}{\partial p} dp + \frac{1}{P} \frac{\partial p(p, s)}{\partial s} ds$$

si deve assicurare che il primo termine (proprio quello di comprensibilità meccanica: variazione di p dovuta a variazione di s) sia trascurabile rispetto al secondo (che descrive la dilatazione termica).

Come già noto

$$\frac{\partial p}{\partial s} = \frac{1}{c^2} \quad ; \quad \frac{1}{P} |\Delta p| \sim \frac{UL}{c} \quad ; \quad \frac{1}{P} \frac{\partial p}{\partial s} = -\frac{\beta T}{C_p} \quad ; \quad |\Delta s| \sim \frac{C_p}{T} |\Delta T|$$

$$\Rightarrow \text{imporre} \quad \frac{1}{P} \frac{\partial p}{\partial s} dp \ll \frac{1}{P} \frac{\partial p}{\partial s} ds \quad (**)$$

$$\text{equivalente al confronto} \quad \frac{UL}{c} \frac{1}{c^2} \ll \frac{\beta T}{C_p} \frac{C_p}{T} |\Delta T| \Rightarrow \frac{UL}{c^2 T} \ll \beta |\Delta T|$$

$$(\text{se } U \ll T, (U/c)^2 \ll \beta |\Delta T|)$$

\Rightarrow cioè nel calcolo delle derivate delle grandezze termodinamiche, non potendo usare $p = \text{costante}$ si deve lavorare a p costante, \Rightarrow attenzione a considerare questa situazione.

Dalla continuità $\frac{1}{\rho} \frac{D\rho}{Dt} = -\operatorname{div} \vec{v}$;

$$\left(\frac{1}{\rho} \frac{D\rho}{Dt} \right) \approx \left(\frac{\partial \rho}{\partial s} \frac{Ds}{Dt} \right) = \frac{\beta T}{\rho} \quad \text{e} \quad \frac{U}{L} \sim \frac{\beta T}{\rho} \frac{1}{T} |\Delta T| \quad \frac{U}{L} = \beta |\Delta T| \frac{U}{L}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{\rho} \frac{D\rho}{Dt} \sim \beta |\Delta T| \frac{U}{L} \quad (\text{a})$$

$$\text{ma anche } \operatorname{div} \vec{v} \sim U/L \quad (\text{b})$$

Perciò se vale (a) << (b), cioè $\beta |\Delta T| \frac{U}{L} \ll \frac{U}{L} \Rightarrow \beta |\Delta T| \ll 1$,

l'ordine di grandezza dei due termini nell'eq. di continuità è molto diverso e si devono annullare separatamente; a ciò \Rightarrow corrisponde $\operatorname{div} \vec{v} = 0$

Note:

$\lambda_{pl} \sim \rho U L / \tau$ e dal confronto $\lambda_{pl} \ll \rho c_p |\Delta T|$ (per trarre le conclusioni meccaniche)

$$\Rightarrow \frac{U L}{\tau} \ll \frac{c_p |\Delta T|}{B} ; \text{ nel caso } U \ll L / \tau, \text{ dunque } U^2 \ll \frac{c_p |\Delta T|}{B}$$

Questa condizione era unita a quelle già trovate

$$\left. \begin{array}{l} U \ll c \\ L / \tau \ll c \end{array} \right\} \text{ note già dalla dinamica dei fluidi come condizioni per l'incompressibilità meccanica}$$

$$\beta |\Delta T| \ll 1$$

Ora, giustificata l'approssimazione $\frac{Ds}{Dt} \approx \frac{c_p}{T} \frac{DT}{Dt}$, e usando l'eq. del calore nella forma dell'entropia,

$$\frac{DT}{Dt} = \frac{T}{\rho c_p} \frac{Ds}{Dt} = \frac{T}{\rho c_p} \left(\frac{1}{T} \sigma_{ij} \partial_j V_i - \frac{1}{T} \operatorname{div} \vec{q} \right) = \frac{1}{\rho c_p} \sigma_{ij} \partial_j V_i - \frac{1}{\rho c_p} \operatorname{div} (-K \operatorname{grad} T) ;$$

chiamato $\chi = K / \rho c_p$ COEFFICIENTE DI DIFFUSIONE TERMICA,

e avendo calcolato $\sigma_{ij} \partial_j V_i$ per fluido newtoniano e incompressibile ($\operatorname{div} \vec{v} = 0$), avremo

$$\sigma_{ij} \partial_j V_i = \frac{1}{2} (\partial_i V_j + \partial_j V_i)^2, \text{ otteniamo}$$

$$\boxed{\frac{DT}{Dt} = \frac{1}{2c_p} (\partial_i V_j + \partial_j V_i)^2 + \chi V^2 T} \quad \text{indemna a } \operatorname{div} \vec{v} = 0; \text{ per fluido o liquido o solido (in sostanza, un calore puramente conduttivo, senza convezione) } \frac{D}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{\partial T}{\partial t} = \chi \nabla^2 T} \quad \text{Equazione del calore o di Fourier} \rightarrow \text{vale bene per solidi, non troppo per fluidi)}$$

+ opportune b.c.; nel caso stazionario, si riduce a eq. di Laplace $\boxed{\nabla^2 T = 0}$.