

Idrostatica di fluidi incompressibili

Per un fluido incompressibile ($\rho = \text{costante}$) la condizione idrostatica

$$-\frac{1}{\rho} \text{grad} p + \vec{g} = \vec{\phi} \quad \text{con} \quad \vec{g} = -g \hat{e}_z$$

è facilmente integrabile:

$$\frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\partial p}{\partial y} = \phi \quad ; \quad \frac{\partial p}{\partial z} = -\rho g \quad \Rightarrow \quad \boxed{p(z) = -\rho g z + \text{costante}}$$

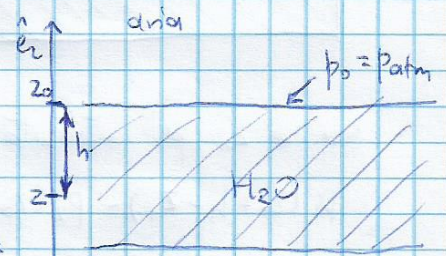
$$\text{o} \quad \boxed{p(z) + \rho g z = \text{costante}} \quad \text{LEGGE DI STEVINO}$$

Equivalentemente, della z_0 quota verticale di riferimento

per la quale è nota p_0 (per es. pelo libero del fluido, per il quale $p_0 = p_{\text{atm}}$)

$$p(z) - p(z_0) = \rho g (z_0 - z) \quad \text{oppure}$$

$$p(z) - p(z_0) = \rho g h \quad \text{avendo definito} \quad h = z_0 - z$$



Es. (cfr. figura a destra): scendendo sott'acqua la pressione

aumenta; per un incremento di $1 \text{ atm} \approx 10^5 \text{ Pa}$,

$$10^5 = \rho_{\text{H}_2\text{O}} \cdot g \cdot h \approx 10^3 \cdot 10 \cdot h \quad \Rightarrow \quad h = 10 \text{ m. Ogni } 10 \text{ m di}$$

profondità p aumenta $\sim 1 \text{ atm}$, da cui è necessaria una certa

cautela per assicurare la corretta fisiologia umana...

Vediamo qualche semplice applicazione.

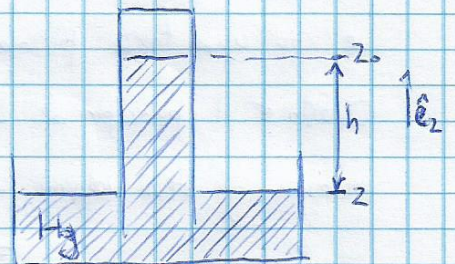
Barometro di Torricelli

È il primo strumento concepito per la misurazione della pressione atmosferica. Un lungo tubo etilico a un'estremità è riempito di mercurio (liquido ad alta densità) e rovesciato in un bacino più ampio senza far uscire Hg. Nel bacino viene versato altro Hg e il tubo viene sollevato. Ne esce una parte del liquido, lasciando del vuoto in alto, a quota z_0 ,

per cui $p(z_0) = \phi$. Detto z il livello raggiunto dal Hg nel bacino,

$$p(z) - p(z_0) = \rho g (z_0 - z) = \rho g h$$

$$\Rightarrow \boxed{p_{\text{atm}} = p(z) = \rho g h}$$



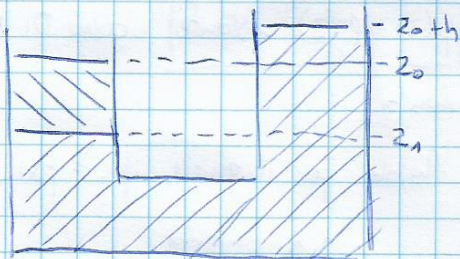
Si osserva che $h = 0,76 \text{ m}$; dato $\rho_{\text{Hg}} = 13,6 \cdot 10^3 \text{ kg/m}^3$, $p_{\text{atm}} \approx 1,013 \cdot 10^5 \text{ Pa}$

Vasi comunicanti - fluidi immiscibili:

Presi due vasi comunicanti e riempiti con un fluido, la superficie isobara ed equipotenziale del pelo libero è la stessa.



Se ora in una delle due aperture aggiungiamo un secondo fluido che non si mescola al primo (e lo facciamo con tale isolare cautela da non provocare agitazione) e con densità $\rho_2 \neq \rho_1$ densità del primo, i livelli nei due vasi non sono più gli stessi. Su due peli liberi la



pressione è sempre quella atmosferica. Con riferimento al disegno, possiamo dire

$$\text{per colonna dx } p^{(1)}(z_1) - p_{atm} = \rho_1 g (z_0 + h - z_1)$$

$$\text{per colonna dx } p^{(2)}(z_1) - p_{atm} = \rho_2 g (z_0 - z_1)$$

ma a z_1 per continuità $p^{(1)}(z_1) = p^{(2)}(z_1) \Rightarrow$

$$\rho_1 (z_0 + h - z_1) = \rho_2 (z_0 - z_1)$$

$$\Rightarrow h = \frac{\rho_2}{\rho_1} (z_0 - z_1) - (z_0 - z_1) \Rightarrow h = \left(\frac{\rho_2}{\rho_1} - 1 \right) (z_0 - z_1)$$

$h > 0$ se $\rho_2 > \rho_1$ (come disegno)

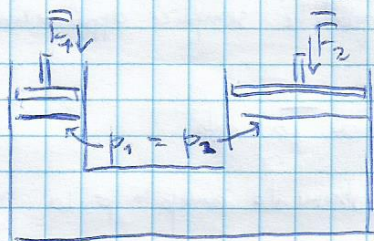
$h < 0$ se $\rho_2 < \rho_1$

Pressa idraulica

Prendiamo due vasi comunicanti di sezioni molto diverse; $A_1 < A_2$.

Riempiamo di fluido, all'equilibrio sul pelo libero $p_1 = p_2$ e perciò se si agisce con

due forze \vec{F}_1, \vec{F}_2 sui due vasi



$$p_1 = \frac{F_1}{A_1} = \frac{F_2}{A_2} = p_2 \Rightarrow F_1 = \frac{A_1}{A_2} F_2$$

e con una forza piccola sul vaso 1 è possibile equilibrare una grande forza su 2.

Questo è il principio dei sollevatori idraulici. Naturalmente per un uno spostamento si muovono gli stessi volumi di fluido; $\Delta V_1 = \Delta V_2$

$$\Rightarrow h_1 A_1 = h_2 A_2 \text{ e con } A_1 < A_2 \text{ il sollevamento}$$

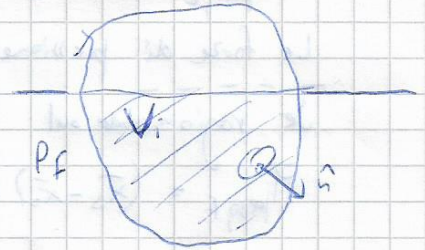
h_2 è piccolo (ogni applica una piccola forza, per lungo tempo però).

Forza di Archimede

Quale è la forza che un fluido in quiete esercita sulla parte immersa di un corpo?

[L'espressione vale solo per il caso statico: gli sforzi sono \neq nel caso dinamico!]

In ogni elemento di superficie immersa c'è pressione del fluido, ovvero una forza $-p(\vec{x}) \hat{n} dA$ se l'elemento di superficie è nel pt \vec{x} la normale \hat{n} e area dA ; la risultante forza \vec{F}_A sarà



$$\vec{F}_A = - \int_S p(\vec{x}) \hat{n}(\vec{x}) dA$$

Invece del calcolo esplicito, che richiede la conoscenza della geometria, si può osservare che la \vec{F}_A è la stessa che si eserciterebbe sulla superficie se al posto del volume immerso V_i del corpo ci fosse lo stesso fluido, sempre in quiete; infatti nel caso statico gli elementi di fluido si scambiano puramente pressione. Questo è il fluido "spostato" della legge di Archimede; infatti per la statica la somma delle forze sul fluido "spostato", ovvero la somma di \vec{F}_A e della \vec{F} di gravità, dev'essere nulla;

$$\vec{F}_A + m_f \vec{g} = 0 \quad \text{con } m_f = \rho_f V_i \quad \text{e } \rho_f \text{ densità del fluido}$$

$$\Rightarrow \vec{F}_A = -m_f \vec{g}$$

cioè la forza esercitata da un fluido in quiete sulla parte immersa di un corpo è uguale e opposta alla forza peso del fluido "spostato" (fluido altrimenti occupante il volume immerso).

* La forza peso si dipende solo dal volume della parte immersa di corpo; e questo anche se abbiamo posto il corpo in un contenitore con un volume di liquido minore del fluido "spostato", perché \vec{F}_A dipende solo dall'integrale della pressione sulla superficie immersa.

* La \vec{g} è quella osservata: in un sdr non inerziale (accelerato) vanno considerate le forze apparenti (cfr. esempio della centrifuga in rotazione o di cassone di camion in moto accelerato, contenente acqua).

Centro di spinta ed equilibrio

Per un sistema in equilibrio, ed annullarsi e' da la risultante delle forze \vec{F}_x , \vec{F}_g sia il momento delle forze. Valutiamo quest'ultimo, rispetto a un polo generico O .

\vec{F}_g del corpo e' applicata nel centro di massa G , percio'

$$\vec{M}_{\text{peso}, G} = (\vec{x}_G - \vec{x}_O) \times m_c \vec{g}$$

Le forze di pressione sulla parte immersa del corpo danno poi un \vec{M}_{press} .

Se ragioniamo sul "fluido spostato", la forza peso su questo da un momento

$$\vec{M}_{\text{peso}, F} = (\vec{x}_S - \vec{x}_O) \times m_f \vec{g} \quad \text{con } \vec{x}_S \text{ posizione del centro di massa } S \text{ del fluido spostato}$$

e di nuovo cio' la pressione sulla superficie ideale che separa il fluido spostato da quello circostante, che da luogo allo stesso momento \vec{M}_{press} trovato per il corpo.

Per la statica (ii eq. cardinale) richiediamo momento nullo per il fluido,

$$\Rightarrow \vec{M}_{\text{press}} + \vec{M}_{\text{peso}, F} = \phi \quad \Rightarrow \vec{M}_{\text{press}} - (\vec{x}_S - \vec{x}_O) \times m_f \vec{g} = (\vec{x}_S - \vec{x}_O) \times \vec{F}_A \text{ forza di Archimede}$$

ovvero il momento delle forze di pressione sul corpo immerso (rispetto a O) e' = al momento della forza di Archimede applicata nel centro di spinta, ovvero il centro di massa del fluido spostato.

Se ragioniamo sul fatto che il corpo e' in equilibrio, si deve annullare il momento risultante

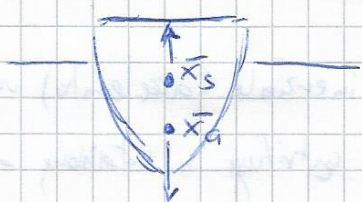
$$\vec{M}_{\text{press}} + \vec{M}_{\text{peso}, c} = \phi$$

$$\text{cioe' } (\vec{x}_G - \vec{x}_O) \times m_c \vec{g} - (\vec{x}_S - \vec{x}_O) \times m_f \vec{g} = \phi$$

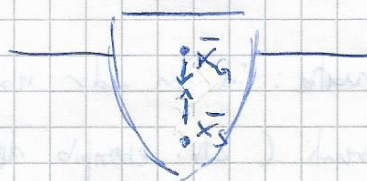
e perche' cio' valga deve essere necessariamente

$$(\vec{x}_G - \vec{x}_S) \times \vec{g} = \phi$$

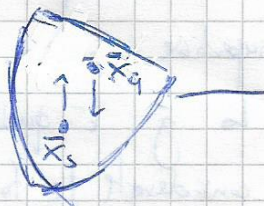
cioe' il centro di massa del corpo e il centro di spinta della forza di Archimede devono essere lungo la direzione della gravita' (verticale, in sistema inerziale). Se poi \vec{x}_G e' al di sotto di \vec{x}_S , l'equilibrio e' stabile (cfr. disegno).



equilibrio stabile



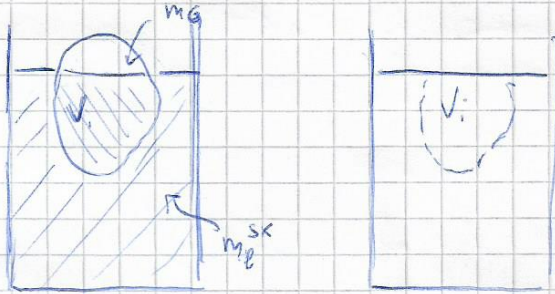
equilibrio instabile



non in equilibrio

Isostasia

Siano dati due recipienti. In uno dei fluidi; nel secondo, avendo immerso un galleggiante lo stesso fluido giunge allo stesso livello. Se il corpo immerso galleggia, e esse s'ia, le masse nei due contenitori sono uguali.



A sinistra, la massa totale è $m^{sx} = m_g + m_f^{sx}$ massa del corpo galleggiante m_g
+ massa del fluido m_f^{sx} di densità ρ_f

ovvero $m^{sx} = m_g - \rho_f V_i + \rho_f V_i + m_f^{sx}$

A destra la massa è fluido di sx + massa di fluido di volume V_i

ovvero $m^{dx} = m_f^{sx} + \rho_f V_i$

$\Rightarrow m_g^{sx} = m_g - \rho_f V_i + m^{dx}$

Ma poiché il corpo galleggia, la massa del fluido "spostato" $\rho_f V_i$ è \approx a quella del corpo! $m_g \approx \rho_f V_i$ per Archimede.

$\Rightarrow m^{sx} = m^{dx}$